

$$= (-\lambda)(-\lambda)^9 - 10^{10} = \lambda^{10} - 10^{10}.$$

例 2.1.9 已知实矩阵 $A = (a_{ij})_{3,3}$ 满足条件:

(1) $a_{ij} = A_{ij}$ ($i, j = 1, 2, 3$), 其中 A_{ij} 是 a_{ij} 的代数余子式;

(2) $a_{11} \neq 0$.

计算行列式 $|A|$.

[提示] 本题主要考查行列式按行(列)展开定理和代数余子式的概念. 由 $a_{ij} = A_{ij}$, 知 $A^* = A^T$. 由行列式按行(列)展开定理, $AA^* = |A|E$, 两边取行列式, 就可求出 $|A|$.

[解] 因为 $a_{ij} = A_{ij}$, 所以

$$A^* = A^T.$$

又由于

$$AA^* = |A|E,$$

于是

$$AA^T = |A|E.$$

两边同时取行列式, 得

$$|A|^2 = |A|^3,$$

从而

$$|A| = 1 \text{ 或 } |A| = 0.$$

由 $a_{11} \neq 0$ 可知

$$|A| = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13} = a_{11}^2 + a_{12}^2 + a_{13}^2 \neq 0,$$

所以

$$|A| = 1.$$

[典型错误]

① 没有排除 $|A| = 0$ 的情况.

② 没有掌握好行列式按行(列)展开定理, 导致无法下手解答.

二、矩阵

• 考试内容与要求 •

考试内容

矩阵的概念 矩阵的线性运算 矩阵的乘法 方阵的幂 方阵乘积的行列式 矩阵的转置 逆矩阵的概念和性质 矩阵可逆的充分必要条件 伴随矩阵 矩阵的初等变换 初等矩阵 矩阵的秩 矩阵的等价 分块矩阵及其运算

考试要求

1. 理解矩阵的概念, 了解单位矩阵、数量矩阵、对角矩阵、三角矩阵的定义及性质, 了解对称矩阵、反对称矩阵及正交矩阵等的定义和性质.

2. 掌握矩阵的线性运算、乘法、转置以及它们的运算规律, 了解方阵的幂与方阵乘积的行列式的性质.

3. 理解逆矩阵的概念, 掌握逆矩阵的性质以及矩阵可逆的充分必要条件, 理解伴随矩阵的概念, 会用伴随矩阵求逆矩阵.

4. 了解矩阵的初等变换和初等矩阵及矩阵等价的概念, 理解矩阵的秩的概念, 掌握用初等变换求矩阵的逆矩阵和秩的方法.

5. 了解分块矩阵的概念, 掌握分块矩阵的运算法则.

• 考试内容解析 •

(一) 矩阵的概念

1. 矩阵的定义

由 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i=1,2,\dots,m; j=1,2,\dots,n$) 排成的 m 行 n 列的表

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

称为 $m \times n$ 矩阵, 记作 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 或 $A_{m \times n}$, 简记为 A . 数 a_{ij} 称为矩阵 A 的第 i 行第 j 列的元素.

如果矩阵所有的元素 a_{ij} ($i=1,2,\dots,m; j=1,2,\dots,n$) 均为零, 则称为零矩阵, 记作 $O_{m \times n}$, 简记为 O .

如果矩阵 A 的行、列数相等, 即 $m=n$, 则称 A 为 n 阶矩阵或 n 阶方阵.

设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{s \times t}$, 如果 $m=s$, $n=t$, 则称矩阵 A 与 B 是同型矩阵.

设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$. 如果对应元素均相等, 即 $a_{ij} = b_{ij}$ ($i=1,2,\dots,m; j=1,2,\dots,n$), 则称矩阵 A 与 B 相等, 记作 $A=B$.

2. 几类特殊矩阵

(1) 单位矩阵

主对角线上元素均为 1, 其余元素均为零的 n 阶矩阵, 称为 n 阶单位矩阵, 记作 E_n , 简记为 E .

(2) 对角矩阵

除主对角线上的元素之外, 其余元素均为零的 n 阶矩阵, 称为 n 阶对角矩阵.

(3) 数量矩阵

主对角线上的元素均是常数 k , 其余元素均是零的 n 阶矩阵, 称为 n 阶数量矩阵, 记作 kE_n .

(4) 三角矩阵

主对角线以下元素全为零的 n 阶矩阵, 称为 n 阶上三角矩阵; 主对角线以上元素全为零的 n 阶矩阵, 称为 n 阶下三角矩阵. 上、下三角矩阵统称为三角矩阵.

(5) 对称矩阵与反对称矩阵

如果在 n 阶矩阵 A 中, 对任意的 $i, j=1,2,\dots,n$, 均有 $a_{ij} = a_{ji}$, 即 $A = A^T$, 则称 A 为对称矩阵. 如果对任意的 $i, j=1,2,\dots,n$, 均有 $a_{ij} = -a_{ji}$, 即 $A = -A^T$, 则称 A 为反对称矩阵.

3. 正交矩阵及其性质

(1) 正交矩阵

如果 n 阶矩阵 A 满足条件 $AA^T = A^T A = E$, 则称 A 是正交矩阵.

(2) 正交矩阵的性质

- ① 正交矩阵 A 可逆, 并且 $A^{-1} = A^T$.
- ② 正交矩阵 A 的行列式之值为 1 或 -1, 即 $|A| = 1$ 或 -1 .
- ③ 如果 A, B 均是 n 阶正交矩阵, 则 AB 也是 n 阶正交矩阵.
- ④ 正交矩阵 A 的行(列)向量组均为单位正交向量组.

(二) 矩阵运算及其性质

1. 矩阵的线性运算

(1) 矩阵的加法

设同型矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$. 则矩阵

$$C = (c_{ij})_{m \times n} = (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}$$

称为矩阵 A 与 B 的和, 记作 $C = A + B$.

(2) 矩阵的数乘

设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, k 是一个数, 则矩阵 $(ka_{ij})_{m \times n}$ 称为数 k 与矩阵 A 的乘积, 简称为数乘, 记作 kA .

(3) 矩阵的线性运算的性质

矩阵的加法和数乘统称为矩阵的线性运算. 设 A, B, C 是同型矩阵, O 是同型的零矩阵, k, l 是两个数.

① 交换律: $A + B = B + A$.

② 结合律: $(A + B) + C = A + (B + C)$.

$$\textcircled{3} A + O = O + A = A.$$

$$\textcircled{4} A + (\lambda A) = O.$$

$$\textcircled{5} k(A + B) = kA + kB.$$

$$\textcircled{6} (k + l)A = kA + lA.$$

$$\textcircled{7} (kl)A = k(lA).$$

$$\textcircled{8} 1 \cdot A = A.$$

2. 矩阵的乘法

(1) 矩阵的乘法

设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times s}$, $B = (b_{ij})_{s \times n}$. 则矩阵 $C = (c_{ij})_{m \times n}$, 其中 $c_{ij} = \sum_{k=1}^s a_{ik}b_{kj}$. 称为矩阵 A 与 B 的乘积, 记作

$$C = AB.$$

注 ① 矩阵乘法不满足交换律, 即一般地, $AB \neq BA$.

② 当 $AB = O$ 时, 推不出 $A = O$ 或 $B = O$.

(2) 矩阵乘法的性质

$$\textcircled{1} \text{结合律: } (AB)C = A(BC).$$

$$\textcircled{2} \text{分配律: } A(B + C) = AB + AC, (B + C)A = BA + CA.$$

$$\textcircled{3} k(AB) = (kA)B = A(kB).$$

3. 矩阵的转置

(1) 矩阵的转置

设矩阵 $A = (a_{ij})_{n \times m}$. 将 A 的行变为列所得到的 $n \times m$ 矩阵 $(a_{ji})_{n \times m}$ 称为 A 的转置矩阵, 记作 A^T , 即

$$A^T = (a_{ji})_{n \times m}.$$

(2) 矩阵转置的性质

$$\textcircled{1} (A^T)^T = A.$$

$$\textcircled{2} (A + B)^T = A^T + B^T.$$

$$\textcircled{3} (kA)^T = kA^T.$$

$$\textcircled{4} (AB)^T = B^T A^T.$$

4. 矩阵的幂

(1) 矩阵的幂

设 A 为 n 阶矩阵, k 个 A 相乘称为矩阵 A 的 k 次幂, 记作 A^k , 即 $A^k = \underbrace{A \cdot A \cdot \cdots \cdot A}_{k \uparrow}$.

(2) 矩阵的幂的性质

$$\textcircled{1} A^k A^l = A^{k+l}.$$

$$\textcircled{2} (A^k)^l = A^{kl}.$$

5. 方阵的行列式

(1) 方阵的行列式

设 n 阶方阵 $A = (a_{ij})_{n \times n}$, n 阶行列式 $|a_{ij}|$ 称为方阵 A 的行列式, 记作 $|A|$ 或 $\det A$.

(2) n 阶方阵的行列式的性质

$$\textcircled{1} |AB| = |A| |B|.$$

$$\textcircled{2} |kA| = k^n |A|.$$

(三) 逆矩阵及伴随矩阵

1. 逆矩阵

设 A 是 n 阶矩阵, 如果存在 n 阶矩阵 B , 使得 $AB = BA = E$, 则称 A 是可逆矩阵, B 是 A 的逆矩阵, 记作 $A^{-1} = B$.

2. 逆矩阵的性质

设 A, B 均为 n 阶可逆矩阵, 逆矩阵的性质如下:

$$(1) (A^{-1})^{-1} = A.$$

$$(2) (kA)^{-1} = \frac{1}{k} A^{-1} \text{ (常数 } k \neq 0).$$

$$(3) (AB)^{-1} = B^{-1} A^{-1}.$$

$$(4) (A^T)^{-1} = (A^{-1})^T.$$

$$(5) |A^{-1}| = \frac{1}{|A|}.$$

3. 矩阵可逆的充分必要条件

(1) n 阶矩阵 A 可逆的充分必要条件是存在 n 阶矩阵 B , 使得 $AB = E$ 或 $BA = E$.

(2) n 阶矩阵 A 可逆的充分必要条件是 A 为非奇异矩阵, 即 $|A| \neq 0$, 并且当 A 可逆时, $A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^*$,

其中 A^* 是 A 的伴随矩阵.

4. 伴随矩阵

(1) 伴随矩阵

设 A 是 n 阶方阵, 由行列式 $|A|$ 的各元素 a_{ij} 的代数余子式 A_{ij} 构成的 n 阶矩阵

$$A^* = (A_{ij})^T = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

称为矩阵 A 的伴随矩阵.

(2) 伴随矩阵的常用性质

① $AA^* = A^*A = |A|E$.

② $(A^*)^{-1} = (A^{-1})^* = \frac{1}{|A|}A$ (A 为可逆矩阵).

③ $(kA)^* = k^{n-1}A^*$.

④ $|A^*| = |A|^{n-1}$.

⑤ $(A^*)^* = |A|^{n-2}A$.

⑥ $(AB)^* = B^*A^*$.

(四) 矩阵的初等变换与初等矩阵

1. 矩阵的初等变换

对矩阵施行下述三种变换:

- (1) 交换矩阵的两行(列).
- (2) 用一个非零常数 k 去乘矩阵的某一行(列).
- (3) 矩阵某一行(列)的 k 倍加到另一行(列).

这三种变换称为矩阵的初等行(列)变换, 统称为矩阵的初等变换.

2. 初等矩阵

单位矩阵 E 经过一次初等变换得到的矩阵, 称为初等矩阵. 对应于三种初等变换的三种初等矩阵分别记作 $E(i, j)$, $E[i(k)]$, $E[i, j(k)]$.

3. 矩阵的初等变换和初等矩阵的关系

设 A 是 $m \times n$ 矩阵, 对 A 施行一次初等行变换得到的矩阵, 等于用同种初等矩阵左乘 A ; 对 A 施行一次初等列变换得到的矩阵, 等于用同种初等矩阵右乘 A .

4. 矩阵的等价

矩阵 A 经过一系列初等变换得到矩阵 B , 则称矩阵 A 与 B 等价. 矩阵之间的等价关系, 有以下性质:

- (1) 反身性: A 与 A 等价.
- (2) 对称性: 若 A 与 B 等价, 则 B 与 A 等价.
- (3) 传递性: 若 A 与 B 等价, B 与 C 等价, 则 A 与 C 等价.

5. 用初等变换求逆矩阵

为求 n 阶可逆矩阵 A 的逆矩阵 A^{-1} , 构造 $n \times 2n$ 矩阵 (A, E) , 对 (A, E) 连续施行初等行变换, 当 A 变成单位矩阵 E 时, E 就变成 A^{-1} , 即

$$(A, E) \rightarrow (E, A^{-1}).$$

(五) 矩阵的秩

1. 矩阵的秩

如果矩阵 A 不为零的子式的最高阶数为 r , 即存在 r 阶子式不为零, 任意 $r+1$ 阶子式均为零, 则称矩阵 A 的秩为 r , 记作 $r(A) = r$.

2. 矩阵的秩的简单性质

- (1) 初等变换不改变矩阵的秩.

(2) $r(A^T) = r(A)$.

(3) 当 $k \neq 0$ 时, $r(kA) = r(A)$.

(4) 如果矩阵 A 可逆, 则 $r(AB) = r(B)$, $r(BA) = r(B)$.

(5) 如果矩阵 A 的秩为 r , 即 $r(A) = r$, 则 A 与 $\begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}$ 等价, 其中 $\begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}$ 称为矩阵 A 的等价标准形.

(6) $r(A+B) \leq r(A) + r(B)$.

(7) $r(AB) \leq \min\{r(A), r(B)\}$.

(六) 分块矩阵

1. 分块矩阵

将矩阵 A 用横线和纵线分成若干子块, 以子块为元素的矩阵, 称为分块矩阵.

2. 分块矩阵的运算法则与计算公式

(1) 分块矩阵的运算法则

分块矩阵以子块为元素进行运算, 要求所分子块的行数与列数满足运算的有关法则, 使运算能够进行.

(2) 分块矩阵的计算公式

① 如果 A_1, A_2 分别是 m 阶, n 阶可逆矩阵, 则

$$\begin{pmatrix} A_1 & O \\ O & A_2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & O \\ O & A_2^{-1} \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} O & A_1 \\ A_2 & O \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} O & A_2^{-1} \\ A_1^{-1} & O \end{pmatrix}.$$

② 设分块矩阵 $D = \begin{pmatrix} A_1 & C \\ B & A_2 \end{pmatrix}$, 则

$$D^T = \begin{pmatrix} A_1^T & B^T \\ C^T & A_2^T \end{pmatrix}.$$

③ 如果 A_1, A_2 分别是 m 阶, n 阶矩阵, 则

$$\begin{vmatrix} A_1 & O \\ O & A_2 \end{vmatrix} = |A_1| |A_2|,$$

$$\begin{vmatrix} A_1 & O \\ B & A_2 \end{vmatrix} = |A_1| |A_2|.$$

• 例题详解 •

例 2.2.1 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 而 $n \geq 2$ 为正整数, 则 $A^n - 2A^{n-1} = \underline{\hspace{2cm}}$.

【答案】 O .

【提示】 本题主要考查矩阵高次幂的计算. 通常要先找出规律, 再化简计算.

【解】 由

$$A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 4 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 2A,$$

可知
故

$$A^n = A^2 A^{n-2} = 2AA^{n-2} = 2A^{n-1},$$

$$A^n - 2A^{n-1} = O.$$

例 2.2.2 设 $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$, $B = P^{-1}AP$, 其中 P 为 3 阶可逆矩阵, 则 $B^{2004} - 2A^2 =$ _____.

[答案] $\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$.

[提示] 本题主要考查矩阵的高次幂运算、数乘矩阵、矩阵的减法等基本运算法则. 先寻找规律, 再简化计算.

[解] 由

$$A^2 = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

知 $A^4 = E$, 其中 E 为 3 阶单位矩阵. 又 $B^4 = P^{-1}A^4P = E$, 故

$$B^{2004} - 2A^2 = (B^4)^{501} - 2A^2$$

$$= \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

[典型错误] 矩阵 B 是一个抽象的矩阵, 部分考生没有注意到 $B^4 = E$, 不知如何下手解题.

例 2.2.3 设 $a_i \neq 0, i = 1, 2, \dots, n$, 且

$$A = \begin{pmatrix} 0 & a_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & a_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n-1} \\ a_n & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}.$$

则 $A^{-1} =$ _____.

[答案] $\begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & \frac{1}{a_n} \\ \frac{1}{a_1} & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{a_2} & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{a_{n-1}} & 0 \end{pmatrix}$.

[提示] 本题主要考查逆矩阵的求法. 这是一个 n 阶矩阵, 用初等变换求逆比较麻烦, 也容易出错. 把

A 看作是形如 $\begin{pmatrix} O & B \\ C & O \end{pmatrix}$ 的分块矩阵, 再利用分块矩阵的计算公式, 可求得 A^{-1} .

[解] 记 $A = \begin{pmatrix} O & B \\ C & O \end{pmatrix}$, 其中 $C = (a_i), B = \begin{pmatrix} a_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{n-1} \end{pmatrix}$.

由分块矩阵的计算公式, 得

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} O & C^{-1} \\ B^{-1} & O \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & \frac{1}{a_n} \\ \frac{1}{a_1} & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{a_2} & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{a_{n-1}} & 0 \end{bmatrix}.$$

[典型错误] 有的考生认为 $\begin{bmatrix} O & B \\ C & O \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} O & B^{-1} \\ C^{-1} & O \end{bmatrix}$, 填 $\begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{a_1} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{a_2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{a_{n-1}} \\ \frac{1}{a_n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$. 所以考生应掌

握好分块矩阵的计算公式.

例 2.2.4 设 α 为 3 维列向量, α^T 是 α 的转置. 若 $\alpha\alpha^T = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$, 则 $\alpha^T\alpha = \underline{\hspace{2cm}}$.

[答案] 3.

[提示] 本题主要考查矩阵的运算法则. 首先要搞清楚 $\alpha^T\alpha$ 是数还是矩阵.

[解] 设 $\alpha = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$, 则 $\alpha\alpha^T = \begin{pmatrix} x_1^2 & x_1x_2 & x_1x_3 \\ x_2x_1 & x_2^2 & x_2x_3 \\ x_3x_1 & x_3x_2 & x_3^2 \end{pmatrix}$. 由题设知 $x_1^2 = x_2^2 = x_3^2 = 1$. 故 $\alpha^T\alpha = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 =$

3. 应填 3.

[典型错误] $\alpha^T\alpha$ 是一个数, $\alpha\alpha^T$ 是一个 3 阶矩阵. 部分考生把 $\alpha^T\alpha$ 与 $\alpha\alpha^T$ 混淆, 无法写出 $\alpha^T\alpha$.

例 2.2.5 设 n 维向量 $\alpha = (a, 0, \dots, 0, a)^T$, $a < 0$, E 是 n 阶单位矩阵.

$$A = E - \alpha\alpha^T, \quad B = E + \frac{1}{a}\alpha\alpha^T,$$

其中 A 的逆矩阵为 B , 则 $a = \underline{\hspace{2cm}}$.

[答案] -1.

[提示] 本题主要考查矩阵的运算性质和逆矩阵等知识点. 由 $AB = E$, 把 $A = E - \alpha\alpha^T$, $B = E + \frac{1}{a}\alpha\alpha^T$ 代入, 再求 a .

[解] 由 A 的逆矩阵为 B , 则 $AB = E$. 又

$$\begin{aligned} AB &= (E - \alpha\alpha^T) \left(E + \frac{1}{a}\alpha\alpha^T \right) \\ &= E - \alpha\alpha^T + \frac{1}{a}\alpha\alpha^T - \frac{1}{a}\alpha\alpha^T\alpha\alpha^T \\ &= E - \left(1 - \frac{1}{a} \right) \alpha\alpha^T - \frac{1}{a}\alpha(\alpha^T\alpha)\alpha^T, \end{aligned}$$

而 $\alpha^T\alpha = 2a^2$. 所以 $AB = E - \left(1 - \frac{1}{a} + 2a \right) \alpha\alpha^T$. 由 $AB = E$ 可得 $\left(1 - \frac{1}{a} + 2a \right) \alpha\alpha^T = O$. 因矩阵 $\alpha\alpha^T \neq O$, 必有

$$1 - \frac{1}{a} + 2a = 0,$$

解得 $a = -1$ 和 $a = \frac{1}{2}$ (舍去). 故填 -1 .

[典型错误] 填 -1 或 $\frac{1}{2}$, 原因是忽略了条件 $a < 0$. 出现这样的错误是不应该的.

例 2.2.6 已知 $AB - B = A$, 其中 $B = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, 则 $A =$ _____.

[答案] $\begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

[提示] 本题主要考查逆矩阵的计算和矩阵的乘法运算. 应先作符号运算, 再将数字代入.

[解] 由 $AB - B = A$ 知 $A(B - E) = B$. 又 $|B - E| = \begin{vmatrix} 0 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \neq 0$, 知 $B - E$ 可逆, 所以 $A =$

$B(B - E)^{-1}$. 而

$$(B - E)^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

$$A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

故

$$= \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

例 2.2.7 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$, E 为 2 阶单位矩阵, 矩阵 B 满足 $BA = B + 2E$, 则 $|B| =$ _____.

[答案] 2.

[提示] 本题考查矩阵的运算及矩阵的行列式. 题中给出的矩阵方程需经恒等变形, 得到 $B(A - E) = 2E$, 两边取行列式, 或者求出 B 即可.

[解法 1] 由 $BA = B + 2E$, 可知

$$B(A - E) = 2E.$$

两边取行列式, 得

$$|B(A - E)| = |2E|,$$

即

$$|B| \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 4.$$

故 $|B| = 2$.

[解法 2] 由 $BA = B + 2E$, 可知

$$B(A-E)=2E.$$

由于 $A-E = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ 可逆, 所以 $B=2(A-E)^{-1}$. 而

$$(A-E)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix},$$

故

$$|B| = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 2.$$

【典型错误】

① 填 1. 原因是认为 $|2E|=2$. 这是没有掌握好行列式的性质造成的.

② 填 8. 原因是由 $BA=B+2E$, 推出 $B=2(A-E)$, 而漏掉“逆”, 属于粗心造成的.

例 2.2.8 设 3 阶方阵 A, B 满足 $A^2B-A-B=E$. 其中 E 为 3 阶单位矩阵, 若 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 则

$$|B| = \underline{\hspace{2cm}}.$$

【答案】 $\frac{1}{2}$.

【提示】 本题主要考查矩阵的基本运算, 逆矩阵的求法以及行列式的基本运算. 做这类题目, 应先作符号运算、化简, 再将数字代入.

【解】 由 $A^2B-A-B=E$, 得

$$(A^2-E)B=A+E, (A+E)(A-E)B=A+E,$$

而 $A+E = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ 为可逆矩阵, 所以有 $(A-E)B=E$,

由此得

$$B=(A-E)^{-1}.$$

又

$$A-E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

故

$$|A-E|=2,$$

因此

$$|B|=|(A-E)^{-1}|=|A-E|^{-1}=\frac{1}{2}.$$

【典型错误】 若先求出矩阵 B , 再求 $|B|$, 计算量较大, 不仅浪费时间, 也容易出错.

例 2.2.9 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$, $B=A^2-3A+2E$, 则 $B^{-1} = \underline{\hspace{2cm}}$.

【答案】 $\begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$.

【提示】 本题主要考查矩阵的运算法则以及逆矩阵的求法. 先求矩阵 B , 再求 B^{-1} .

【解】 由于

$$\begin{aligned} B &= A^2-3A+2E=(A-2E)(A-E) \\ &= \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

故

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ -1 & -1 \end{pmatrix}.$$

例 2.2.10 设 A, B 均为 3 阶矩阵, E 是 3 阶单位矩阵. 已知 $AB = 2A + B, B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 4 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, 则 $(A - E)^{-1}$

= _____.

[答案] $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$

[提示] 本题主要考查矩阵的运算法则以及逆矩阵的求法. 先化简, 再代入数字计算.

[解] 由 $AB = 2A + B$, 得 $(AB - B) - (2A - 2E) = 2E$, 即

$$(A - E)(B - 2E) = 2E,$$

所以

$$(A - E)^{-1} = \frac{1}{2}(B - 2E) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

[典型错误] 若先求矩阵 A 与 $A - E$ 之后, 再求 $(A - E)^{-1}$, 计算量较大, 易出错.

例 2.2.11 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -6 & 7 \end{pmatrix}$, E 为 4 阶单位矩阵, 且 $B = (E + A)^{-1}(E - A)$, 则 $(E + B)^{-1}$

= _____.

[答案] $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 4 \end{pmatrix}.$

[提示] 本题主要考查矩阵的运算及逆矩阵的概念. 先进行符号推导, 再代入数字.

[解] 因为

$$\begin{aligned} B + E &= (E + A)^{-1}(E - A) + E \\ &= (E + A)^{-1}(E - A + E + A) \\ &= 2(E + A)^{-1}. \end{aligned}$$

所以

$$\begin{aligned} (E + B)^{-1} &= \frac{1}{2}(E + A) \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 4 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

[典型错误] 部分考生不会化简, 先求 B , 再求 $(E + B)^{-1}$, 常出现错误. 注意到, 在矩阵的化简中, 常会用到矩阵的恒等变形, 本题条件 $B = (E + A)^{-1}(E - A)$, 提示将 $E + B$ 中的 E 变形为 $E = (E + A)^{-1}(E + A)$.

例 2.2.12 设矩阵 A, B 满足 $A^*BA = 2BA - 8E$, 其中 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, E 为单位矩阵, A^* 为 A 的

伴随矩阵, 则 $B =$ _____.

[答案] $\begin{pmatrix} 2 & & \\ & -4 & \\ & & 2 \end{pmatrix}$.

[提示] 本题主要考查矩阵 A 与其伴随矩阵 A^* 之间的关系以及逆矩阵的求法. 这是一个矩阵方程求解问题. 先化简, 再代入数字. 对 $A^*BA = 2BA - 8E$ 两边同时左乘 A , 右乘 A^{-1} , 得 $|A|B = 2AB - 8E$, 故 B 可以求得.

[解] 对 $A^*BA = 2BA - 8E$ 两边分别左乘 A , 右乘 A^{-1} . 利用 $AA^* = |A|E$ 及 $AA^{-1} = E$ 得 $|A|B = 2AB - 8E$, 因此, $B = 8(2A - |A|E)^{-1}$. 而

$$\begin{aligned} 2A - |A|E &= \begin{pmatrix} 2 & & \\ & -4 & \\ & & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2 & & \\ & -2 & \\ & & -2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 4 & & \\ & -2 & \\ & & 4 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

故

$$B = 8 \begin{pmatrix} 4 & & \\ & -2 & \\ & & 4 \end{pmatrix}^{-1} = 8 \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & & \\ & -\frac{1}{2} & \\ & & \frac{1}{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & & \\ & -4 & \\ & & 2 \end{pmatrix}.$$

例 2.2.13 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 矩阵 B 满足 $ABA^* = 2BA^* + E$, 其中 A^* 为 A 的伴随矩阵, E 是单

位矩阵. 则 $|B| = \underline{\hspace{2cm}}$.

[答案] $\frac{1}{9}$.

[提示] 本题主要考查矩阵的运算法则, 矩阵与其伴随矩阵的关系, 行列式的计算等. 本题求的是未知矩阵 B 的行列式, 所以不必求出 B 而利用矩阵的行列式的性质, 直接得到结果.

[解] 由原等式得

$$(A - 2E)BA^* = E,$$

两边取行列式, 有

$$|A - 2E| \cdot |B| \cdot |A^*| = 1.$$

因为 $|A| = 3$, 所以 $|A^*| = |A|^{3-1} = 9$. 又

$$|A - 2E| = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = 1,$$

所以 $|B| = \frac{1}{9}$.

[典型错误] 有的考生填 1, 估计是在求 $|A^*|$ 时出现如下错误: 由 $A^*A = |A|E$, 得 $|A^*| |A| = |A|$, 故 $|A^*| = 1$, 导致填 1.

例 2.2.14 设 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 均为 3 维列向量; 记 3 阶矩阵

$$A = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3), B = (\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3, \alpha_1 + 2\alpha_2 + 4\alpha_3, \alpha_1 + 3\alpha_2 + 9\alpha_3).$$

如果 $|A| = 1$, 那么 $|B| = \underline{\hspace{2cm}}$.

[答案] 2.

[提示] 本题主要考查矩阵的运算及行列式的性质. 可先将矩阵 B 用 A 表示, 再求 $|B|$; 也可利用行列

式的性质求解.

[解法 1] 由

$$B = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 4 & 9 \end{pmatrix},$$

知

$$\begin{aligned} |B| &= \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 4 & 9 \end{vmatrix} \\ &= |A| \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & 8 \end{vmatrix} \\ &= 2. \end{aligned}$$

[解法 2] 由行列式的性质, 有

$$\begin{aligned} |B| &= \begin{vmatrix} \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 & \alpha_1 + 2\alpha_2 + 4\alpha_3 & \alpha_1 + 3\alpha_2 + 9\alpha_3 \\ \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 & \alpha_2 + 3\alpha_3 & \alpha_2 + 5\alpha_3 \\ \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 & \alpha_2 + 3\alpha_3 & 2\alpha_3 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} \alpha_1 + \alpha_2 & \alpha_2 & 2\alpha_3 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & 2\alpha_3 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \end{vmatrix} \\ &= 2 \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \end{vmatrix} \\ &= 2. \end{aligned}$$

例 2.2.15 已知 α_1, α_2 为 2 维列向量, 矩阵 $A = (2\alpha_1 + \alpha_2, \alpha_1 - \alpha_2)$, $B = (\alpha_1, \alpha_2)$. 若行列式 $|A| = 6$, 则 $|B| =$ _____.

[答案] -2.

[提示] 本题考查行列式的计算或矩阵的运算, 用行列式的性质求 $|B|$, 也可用矩阵方法求 $|B|$.

[解法 1] 利用行列式的性质计算.

$$\begin{aligned} |A| &= \begin{vmatrix} 2\alpha_1 + \alpha_2 & \alpha_1 - \alpha_2 \\ \alpha_2 & \alpha_1 - \alpha_2 \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{第一列} - \text{第二列的 2 倍}}{=} \begin{vmatrix} 3\alpha_2 & \alpha_1 - \alpha_2 \\ \alpha_2 & \alpha_1 - \alpha_2 \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{第一列提公因子 3}}{=} 3 \begin{vmatrix} \alpha_2 & \alpha_1 - \alpha_2 \\ \alpha_2 & \alpha_1 - \alpha_2 \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{第二列} + \text{第一列}}{=} 3 \begin{vmatrix} \alpha_2 & \alpha_1 \\ \alpha_2 & \alpha_1 \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{交换第一、二列}}{=} -3 \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 \\ \alpha_2 & \alpha_1 \end{vmatrix} \\ &= -3|B|. \end{aligned}$$

由 $|A| = 6$, 得 $|B| = -2$.

[解法 2] 利用矩阵方法计算.

因为

$$\begin{aligned} A &= (\alpha_1, \alpha_2) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \\ &= B \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

所以

$$|A| = |B| \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -3|B|.$$

由 $|A| = 6$, 知 $|B| = -2$.

【典型错误】 填 2. 其原因是没有掌握好行列式的性质, 错误地认为

$$|A| = 3|\alpha_2 \ \alpha_1| = 3|\alpha_1 \ \alpha_2| = 3|B|.$$

这说明考生需要在基本功上多下工夫.

例 2.2.16 设 A, B 均为 n 阶矩阵, $|A| = 2, |B| = -3$, 则 $|2A^*B^{-1}| = \underline{\hspace{2cm}}$.

【答案】 $-\frac{2^{2n-1}}{3}$.

【提示】 本题主要考查矩阵 A 与 A^* 之间的关系及行列式的性质. 由 $|2A^*B^{-1}| = 2^n|A^*||B^{-1}| = -\frac{2^n}{3}|A^*|$, 只需求 $|A^*|$ 即可.

【解】 由于 $A^* = |A|A^{-1}$, 故

$$\begin{aligned}|2A^*B^{-1}| &= |2 \cdot |A| \cdot A^{-1}B^{-1}| = |4A^{-1}B^{-1}| \\ &= 4^n \frac{1}{|A|} \cdot \frac{1}{|B|} = -\frac{2^{2n-1}}{3}.\end{aligned}$$

【典型错误】 填 $-\frac{2}{3}$. 估计错误如下: $|4A^{-1}B^{-1}| = 4 \frac{1}{|A|} \cdot \frac{1}{|B|} = -\frac{2}{3}$.

例 2.2.17 设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} k & 1 & 1 & 1 \\ 1 & k & 1 & 1 \\ 1 & 1 & k & 1 \\ 1 & 1 & 1 & k \end{pmatrix},$$

且 $r(A) = 3$, 则 $k = \underline{\hspace{2cm}}$.

【答案】 -3 .

【提示】 本题主要考查方阵的秩与行列式的关系, 即 n 阶方阵 A 的秩小于 n 当且仅当 $|A| = 0$. 先求满足 $|A| = 0$ 的 k , 然后再计算 A 的秩是否为 3.

【解】 因 $r(A) = 3$, 故 $|A| = 0$, 可解得 $k = -3$ 和 $k = 1$.

当 $k = 1$ 时, $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, $r(A) = 1$, 故 $k = -3$.

【典型错误】 没有排除 $k = 1$ 的情况, 填 -3 或 1 .

例 2.2.18 设 A, B, C 均为 n 阶矩阵, E 为 n 阶单位矩阵, 若 $B = E + AB, C = A + CA$, 则 $B - C$ 为 ().

(A) E (B) $-E$ (C) A (D) $-A$

【答案】 (A).

【提示】 本题主要考查矩阵的基本运算及逆矩阵的定义.

【解】 由 $B = E + AB$, 得 $(E - A)B = E$, 从而 $(E - A)^{-1} = B$. 又 $C = A + CA$, 有 $C(E - A) = A$, 故 $C = AB$. 于是 $B - C = B - AB = E$, 故应选 (A).

例 2.2.19 设矩阵 $A = (a_{ij})_{3 \times 3}$ 满足 $A^* = A^T$, 其中 A^* 为 A 的伴随矩阵, A^T 为 A 的转置矩阵. 若 a_{11}, a_{12}, a_{13} 为 3 个相等的正数, 则 a_{11} 为 ().

(A) $\frac{\sqrt{3}}{3}$ (B) 3 (C) $\frac{1}{3}$ (D) $\sqrt{3}$

【答案】 (A).

【提示】 本题主要考查矩阵与其伴随矩阵之间的关系、矩阵的乘法运算法则.

【解】 由矩阵 A 与 A^* 之间的关系, 有 $AA^* = A^*A = |A|E$, 其中 E 为 3 阶单位矩阵. 由题设 $A^* =$

A^T , 得 $AA^T = A^T A = |A|E$. 两边取行列式有 $|A|^2 = |A|^3$, 从而 $|A| = 0$ 或 1 . 又由题设 $a_{11} = a_{12} = a_{13} > 0$, 位于矩阵 $|A|E$ 的第一行第一列的元素为 $a_{11}^2 + a_{12}^2 + a_{13}^2 = 3a_{11}^2 \neq 0$, 从而 $|A| \neq 0$, 即 $|A| = 1$. 于是 $AA^T = A^T A = E$, 故 $3a_{11}^2 = 1$, 即 $a_{11} = \frac{\sqrt{3}}{3}$, 应选(A).

例 2.2.20 设 A 是任一 n ($n \geq 3$) 阶方阵, A^* 是其伴随矩阵, 又 k 为常数, 且 $k \neq 0, \pm 1$, 则必有 $(kA)^* = (\quad)$.

- (A) kA^* (B) $k^{-1}A^*$ (C) $k^n A^*$ (D) $k^{-1}A^*$

[答案] (B).

[提示] 本题主要考查数与矩阵的乘法及伴随矩阵的概念.

[解] 设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$, 其元素 a_{ij} 的代数余子式记作 A_{ij} , 则矩阵 $kA = (ka_{ij})_{n \times n}$. 若其元素 ka_{ij} 的代数余子式记作 Δ_{ij} ($i, j = 1, 2, \dots, n$), 则由行列式性质.

$$\Delta_{ij} = k^{n-1} A_{ij}, \quad i, j = 1, 2, \dots, n,$$

再由伴随矩阵的定义知 $(kA)^* = k^{n-1} A^*$. 故(B)项正确.

[典型错误] 有的考生认为 $(kA)^* = kA^*$, 选(A).

例 2.2.21 设 A 是 3 阶方阵. 将 A 的第一列与第二列交换得 B . 再把 B 的第二列加到第三列得 C , 则满足 $AQ = C$ 的可逆矩阵 Q 为().

- (A) $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ (B) $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ (C) $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ (D) $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

[答案] (D).

[提示] 本题主要考查矩阵的初等变换与初等矩阵之间的关系. 对矩阵施行一次初等列变换, 相当于用同类的初等矩阵右乘矩阵 A . 利用此性质可知题中的矩阵 Q 即为两个初等矩阵的乘积.

[解] 由提示知, $Q = E_1 E_2$, 其中

$$E_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad E_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

故

$$Q = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

即选项(D)正确.

[典型错误] 有的考生认为 $Q = E_2 E_1$, 选(B).

例 2.2.22 设

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} a_{14} & a_{13} & a_{12} & a_{11} \\ a_{24} & a_{23} & a_{22} & a_{21} \\ a_{34} & a_{33} & a_{32} & a_{31} \\ a_{44} & a_{43} & a_{42} & a_{41} \end{pmatrix}, \quad P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad P_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

其中 A 可逆, 则 B^{-1} 等于().

- (A) $A^{-1} P_1 P_2$ (B) $P_1 A^{-1} P_2$ (C) $P_1 P_2 A^{-1}$ (D) $P_2 A^{-1} P_1$

[答案] (C).

[提示] 本题主要考查初等矩阵与矩阵的初等变换之间的关系. 由观察可知, $B = AP_2 P_1$, 两边取逆可得 B^{-1} .

[解] 通过观察, 矩阵 B 是通过交换矩阵 A 的第二、第三列和交换第一、第四列后得到的, 即

$$B = AP_2 P_1.$$

于是 $B^{-1} = P_1^{-1} P_2^{-1} A^{-1}$. 又 $P_2^{-1} = P_2$, $P_1^{-1} = P_1$, 故

$$B^{-1} = P_1 P_2 A^{-1}.$$

[典型错误]

① 有的考生认为对 B 进行初等列变换相当于左乘相应的初等矩阵, 导致选(A).

② 有的考生不知道 $P_1^{-1} = P_1, P_2^{-1} = P_2$, 导致无法答题.

例 2.2.23 设 A 为 3 阶矩阵, 将 A 的第二行加到第一行得 B . 再将 B 的第一列的 -1 倍加到第二列得

C , 记 $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 则().

(A) $C = P^{-1}AP$

(B) $C = PAP^{-1}$

(C) $C = P^TAP$

(D) $C = PAP^T$

[答案] (B).

[提示] 本题考查初等矩阵与初等变换之间的关系. 左乘初等矩阵相当于施行相应的初等行变换, 右乘初等矩阵相当于施行相应的初等列变换.

[解] 因

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

所以

$$P^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

将矩阵 A 的第二行加到第一行, 相当于用 P 左乘 A , 即 $B = PA$. 将矩阵 B 的第一列的 -1 倍加到第二列, 相当于用 P^{-1} 右乘 B , 即 $C = BP^{-1}$. 故 $C = PAP^{-1}$, 即(B)为正确的选项.

[典型错误]

① 部分考生选(D). 原因是认为题目是对矩阵 A 作合同变换, 审题不仔细.

② 有的考生选(A). 原因是认为“对矩阵施行初等行(列)变换相当于右(左)乘相应的初等矩阵”.

例 2.2.24 设 A 是 $m \times n$ 矩阵, B 是 $n \times m$ 矩阵, 则().

(A) 当 $m > n$ 时, 必有行列式 $|AB| \neq 0$

(B) 当 $m > n$ 时, 必有行列式 $|AB| = 0$

(C) 当 $n > m$ 时, 必有行列式 $|AB| \neq 0$

(D) 当 $n > m$ 时, 必有行列式 $|AB| = 0$

[答案] (B).

[提示] 本题主要考查矩阵乘积的秩与因子的秩的关系, 同时也考查方阵的秩与行列式之间的关系. 由各选项可见, 主要区分行列式不为零与为零的两种情形. 而题中并未给出 A 与 B 的具体形式, 所以无法用计算来回答. 方阵的行列式不为零(或为零)等价于该方阵满秩(或不满秩), 故用秩的办法来讨论.

[解] 因 AB 为 m 阶方阵, 所以

$$r(AB) \leq \min\{r(A), r(B)\} \leq \min\{m, n\}.$$

当 $m > n$ 时, 由上式有 $r(AB) \leq n < m$, 即 AB 不是满秩的, 所以 $|AB| = 0$. 故选(B).

例 2.2.25 设 n 阶矩阵 A 与 B 等价, 则必有().

(A) 当 $|A| = a (a \neq 0)$ 时, $|B| = a$

(B) 当 $|A| = a (a \neq 0)$ 时, $|B| = -a$

(C) 当 $|A| \neq 0$ 时, $|B| = 0$

(D) 当 $|A| = 0$ 时, $|B| = 0$

[答案] (D).

[提示] 本题主要考查考生对矩阵等价概念的掌握程度, 而且还考查考生是否清楚 n 阶矩阵的秩与行列式的关系.

[解法 1] 矩阵 A 与 B 等价, 由矩阵等价的定义, 存在可逆矩阵 P 和 Q 使得 $A = PBQ$, 两边取行列式,

得 $|A| = |P| \cdot |B| \cdot |Q|$. 由矩阵 P 和 Q 可逆, 有 $|P| \cdot |Q| \neq 0$, 所以当 $|A| = 0$ 时, $|B| = 0$, 即选(D).

[解法2] 本题也可根据矩阵 A 与 B 等价当且仅当 $r(A) = r(B)$ 这一结论来考虑: 当 $|A| = 0$ 时, $r(A) < n$, 故 $r(B) < n$, 即 $|B| = 0$, 所以选(D); 还可以用排除法. 由于 $2E$ 与 E 等价, 于是(A)、(B)、(C)不正确, 即选(D).

[典型错误] 把矩阵等价与相似的概念混淆, 导致选(A).

例 2.2.26 设 3 阶矩阵 $A = \begin{pmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ b & b & a \end{pmatrix}$. 若 A 的伴随矩阵 A^* 的秩等于 1, 则必有().

(A) $a = b$ 或 $a + 2b = 0$

(B) $a = b$ 或 $a + 2b \neq 0$

(C) $a \neq b$ 且 $a + 2b = 0$

(D) $a \neq b$ 且 $a + 2b \neq 0$

[答案] (C).

[提示] 本题主要考查考生是否理解、掌握矩阵秩的概念及矩阵 A 与其伴随矩阵之间的关系. 由 $r(A^*) = 1$, 知 $r(A) = 2$. 故先求满足 $|A| = 0$ 的 a 与 b 的关系, 然后再验证 A 的秩是否为 2 即可.

[解] 因 $r(A^*) = 1$, 所以 A^* 不可逆, A 也不可逆, 且 A 中至少有一个 2 阶子式不等于零. 于是

$$|A| = \begin{vmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ b & b & a \end{vmatrix} = (a-b)^2(a+2b) = 0,$$

所以 $a = b$ 或 $a + 2b = 0$. 若 $a = b$, 则 $r(A) = 1$, $r(A^*) = 0$, 不合题意. 故 $a \neq b$, 且 $a + 2b = 0$.

[典型错误] 有的考生没有排除 $a = b$ 的情形, 从而选(A).

例 2.2.27 设 n ($n \geq 3$) 阶矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & a & a & \cdots & a \\ a & 1 & a & \cdots & a \\ a & a & 1 & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a & a & a & \cdots & 1 \end{pmatrix}$, 如果矩阵 A 的秩为 $n-1$, 则 a 必

为().

(A) 1 (B) $\frac{1}{1-n}$ (C) -1 (D) $\frac{1}{n-1}$

[答案] (B).

[提示] 本题主要考查矩阵秩的概念, 同时也考查行列式的计算技巧. 由 $r(A) = n-1$, 知 $|A| = 0$. 所以首先计算 $|A|$, 然后把四个选项代入验证.

[解] 由

$$\begin{aligned} |A| &= \begin{vmatrix} 1 & a & a & \cdots & a \\ a & 1 & a & \cdots & a \\ a & a & 1 & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a & a & a & \cdots & 1 \end{vmatrix} \\ &= [1 + (n-1)a] \begin{vmatrix} 1 & a & a & \cdots & a \\ 1 & 1 & a & \cdots & a \\ 1 & a & 1 & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & a & a & \cdots & 1 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= [1 + (n-1)a] \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 1-a & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 1-a & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 1-a \end{vmatrix} \\
&= [1 + (n-1)a](1-a)^{n-1},
\end{aligned}$$

可知当 $a=1$ 或 $\frac{1}{1-n}$ 时, $|A|=0$. 而当 $a=1$ 时, 矩阵 A 的秩为 1, 故应选(B).

[典型错误] 有的考生由 $[1 + (n-1)a](1-a)^{n-1} = 0$, 得 $a=1$, 而丢掉了 $a = \frac{1}{1-n}$ 这一值, 导致选(A).

例 2.2.28 设 A, B 为 n 阶矩阵, A^*, B^* 分别为 A, B 对应的伴随矩阵. 分块矩阵 $C = \begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix}$, 则

C 的伴随矩阵 $C^* = (\quad)$.

(A) $\begin{pmatrix} |A|A^* & O \\ O & |B|B^* \end{pmatrix}$

(B) $\begin{pmatrix} |B|B^* & O \\ O & |A|A^* \end{pmatrix}$

(C) $\begin{pmatrix} |A|B^* & O \\ O & |B|A^* \end{pmatrix}$

(D) $\begin{pmatrix} |B|A^* & O \\ O & |A|B^* \end{pmatrix}$

[答案] (D).

[提示] 本题主要考查分块矩阵的性质与运算以及关系式 $AA^* = |A|E$. 验证所给的四个选项, 找到满足条件 $CC^* = |C|E$ 的 C^* . 并需注意 $AA^* = |A|E, BB^* = |B|E, |C| = |A| \cdot |B|$. 通过验算, 只有(D)符合条件.

[解] 由于

$$\begin{aligned}
\begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} |B|A^* & O \\ O & |A|B^* \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} |B|AA^* & O \\ O & |A|BB^* \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} |B| \cdot |A|E & O \\ O & |A| \cdot |B|E \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E & O \\ O & E \end{pmatrix},
\end{aligned}$$

故

$$C^* = \begin{pmatrix} |B|A^* & O \\ O & |A|B^* \end{pmatrix}.$$

[典型错误] 因不清楚分块矩阵的运算或没有掌握好等式 $AA^* = |A|E$, 导致无从下手.

例 2.2.29 设 $(2E - C^{-1}B)A^T = C^{-1}$. 其中 E 是 4 阶单位矩阵, A^T 是 4 阶矩阵 A 的转置矩阵, 且

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & -2 \\ 0 & 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

求 A .

[提示] 本题主要考查矩阵的运算法则和逆矩阵的概念与求法. 这是一个矩阵方程求解问题, 应先化简, 求出矩阵 A 的表达式, 再代入矩阵 B, C 求解.

[解] 对 $(2E - C^{-1}B)A^T = C^{-1}$ 两边同时左乘 C , 得

$$(2C - B)A^T = E.$$

两边取转置, 得 $A(2C - B)^T = E$, 故 $(2C - B)^T$ 可逆, 即

$$A = [(2C - B)^T]^{-1}.$$

将 B, C 代入上式, 得

$$A = [(2C - B)^T]^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

【典型错误】 直接把 $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & -2 \\ 0 & 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 代入等式 $(2E - C^{-1}B)A^T = C^{-1}$, 然后

求 A , 导致计算量加大, 容易出现计算错误, 也浪费时间.

例 2.2.30 已知矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, 且矩阵 X 满足 $AXA + BXB = AXB + BXA + E$.

其中 E 是 3 阶单位矩阵. 求 X .

【提示】 本题主要考查逆矩阵的概念与计算以及矩阵的运算. 先把给定的等式化简, 再代入数字求解.

【解】 由题设的关系式得

$$AX(A - B) + BX(B - A) = E,$$

即

$$(A - B)X(A - B) = E.$$

所以矩阵 $A - B$ 可逆. 而

$$(A - B)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

故

$$\begin{aligned} X &= [(A - B)^{-1}]^2 \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

【典型错误】 部分考生不会化简已知的矩阵方程, 导致无从下手解题. 而不同的矩阵方程, 化简方法也不同. 一般常用分配律, 用矩阵左乘或右乘等式两端.

例 2.2.31 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, 矩阵 X 满足 $A^*X = A^{-1} + 2X$, 其中 A^* 是 A 的伴随矩阵,

求 X .

【提示】 本题主要考查矩阵 A 与其伴随矩阵 A^* 之间的关系, 逆矩阵的概念及求法, 行列式的计算. 这是一个矩阵方程求解问题. 方程 $A^*X = A^{-1} + 2X$ 中有 A^* 和 A^{-1} . 若直接由 A 计算会相当麻烦, 一定要利用矩阵性质进行化简. 最重要的公式是 $AA^* = |A|E$.

【解】 由 $A^*X = A^{-1} + 2X$, 得 $(A^* - 2E)X = A^{-1}$, 其中 E 是 3 阶单位矩阵, 用矩阵 A 左乘等式两端, 得

$$(|A|E - 2A)X = E.$$

可见 $|A|E - 2A$ 可逆, 从而

$$X = (|A|E - 2A)^{-1}.$$

由于

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 4.$$

$$|A|E - 2A = 2 \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

故

$$\begin{aligned} X &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \\ &= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

【典型错误】

① 有的考生先求出 A^* 与 A^{-1} ，再求矩阵 X ，计算相当麻烦，常常会导致错误。

② 有的考生求 $|A|$ 也要出错。

③ 有的考生求 $(|A|E - 2A)^{-1}$ 时出错。

所以我们建议考生一定要先打好基础，并掌握好各种题型的基本解法。这样才会取得满意的成绩。

例 2.2.32 已知 3 阶矩阵 A 的逆矩阵为 $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ ，试求其伴随矩阵 A^* 的逆矩阵。

【提示】 本题主要考查矩阵与其伴随矩阵之间的关系。由 $AA^* = |A|E$ ，知 $(A^*)^{-1} = \frac{1}{|A|}A$ ，再求出 A 代入即可。

【解】 由 A 可逆知， $A^* = |A|A^{-1}$ ，即 $(A^*)^{-1} = \frac{1}{|A|}A = |A^{-1}|A$ ，

其中

$$|A^{-1}| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 2.$$

下面用初等行变换求 $A = (A^{-1})^{-1}$ 。因为

$$\begin{aligned} (A^{-1} \vdots E) &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ &\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{5}{2} & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right) \\ &= (E \vdots A) \end{aligned}$$

所以

$$A = \begin{pmatrix} \frac{5}{2} & -1 & -\frac{1}{2} \\ -1 & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix},$$

故

$$(A^*)^{-1} = 2 \begin{pmatrix} \frac{5}{2} & -1 & -\frac{1}{2} \\ -1 & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & -2 & -1 \\ -2 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

【典型错误】 有的考生先求 A ，再求 A^* ，最后求得 $(A^*)^{-1}$ 。因计算量大而导致错误。

例 2.2.33 设矩阵 A 的伴随矩阵 $A^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 8 \end{pmatrix}$,

且 $ABA^{-1} = BA^{-1} + 3E$.

其中 E 为 4 阶单位矩阵, 求矩阵 B .

[提示] 本题主要考查矩阵的运算法则, 矩阵与其伴随矩阵之间的关系. 为求矩阵 B , 运用矩阵运算法则, 化 $ABA^{-1} = BA^{-1} + 3E$ 为 $B = 3\left(E - \frac{A^*}{|A|}\right)^{-1}$. 因此, 只要求出 $|A|$ 及 $\left(E - \frac{A^*}{|A|}\right)^{-1}$ 即可.

[解] 由 $|A^*| = |A|^{n-1}$, 有 $|A|^3 = 8$, 得 $|A| = 2$. 又 $(A - E)BA^{-1} = 3E$, 有 $(A - E)B = 3A$, 从而 $A^{-1}(A - E)B = 3E$, 由此得 $(E - A^{-1})B = 3E$, 即 $\left(E - \frac{A^*}{|A|}\right)B = 3E$. 亦即 $(2E - A^*)B = 6E$. 又 $2E - A^*$ 为可逆矩阵, 于是

$$B = 6(2E - A^*)^{-1}.$$

由 $2E - A^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -6 \end{pmatrix}$,

有

$$(2E - A^*)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{6} \end{pmatrix},$$

故

$$B = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 & 0 \\ 6 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

[典型错误]

① 由矩阵 A^* 求得 A , 再把 A 代入等式 $ABA^{-1} = BA^{-1} + 3E$, 无法求出矩阵 B .

② 因无法求 $|A|$ 而半途而废.

例 2.2.34 设 A 是 n 阶可逆矩阵, 将 A 的第 i 行和第 j 行对换后得到的矩阵记为 B .

(I) 证明 B 可逆;

(II) 求 AB^{-1} .

[提示] 本题主要考查可逆矩阵的判定及初等矩阵与初等变换的关系. 记 E_{ij} 表示单位矩阵交换 i 行与 j 行所得到的初等矩阵, 则 A 的第 i 行和第 j 行对换后的矩阵 $B = E_{ij}A$, 因为是进行行变换, 所以 E_{ij} 应左乘 A . 写出 B 和 A 的关系. 根据行列式的有关性质以及矩阵可逆的判定方法即可答题.

[解] (I) 因 $|A| \neq 0$ 及 $|B| = -|A| \neq 0$, 故 B 可逆.

(II) 记 E_{ij} 是由 n 阶单位矩阵的第 i 行和第 j 行对换后所得到的初等矩阵, 则 $B = E_{ij}A$. 因而

$$AB^{-1} = A(E_{ij}A)^{-1} = AA^{-1}E_{ij}^{-1} = E_{ij}^{-1} = E_{ij}.$$

[典型错误]

① 写不出初等矩阵 E_{ij} .

② 将 B 写成 $B = AE_{ij}$.

③ 不知道 $E_{ij}^{-1} = E_{ij}$.

④ 认为 $|A| = \pm|B|$, 而不知道 $|A| = -|B|$.

例 2.2.35 已知 A, B 为 3 阶矩阵, 且满足 $2A^{-1}B = B - 4E$. 其中 E 是 3 阶单位矩阵.

(I) 证明: 矩阵 $A - 2E$ 可逆;

(II) 若 $B = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, 求矩阵 A .

[提示] 本题主要考查逆矩阵的概念, 逆矩阵的求法与矩阵的运算. 遇到这类题, 应先作符号运算, 再将数字代入.

[解] (I) 等式 $2A^{-1}B = B - 4E$ 两边左乘 A , 得

$$2B = AB - 4A,$$

从而

$$(A - 2E)(B - 4E) = 8E.$$

故 $A - 2E$ 可逆, 且 $(A - 2E)^{-1} = \frac{1}{8}(B - 4E)$.

(II) 由(I)知

$$A = 2B(B - 4E)^{-1},$$

而

$$(B - 4E)^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & -2 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \\ -\frac{1}{8} & -\frac{3}{8} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix},$$

故

$$\begin{aligned} A &= 2 \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \\ -\frac{1}{8} & -\frac{3}{8} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

例 2.2.36 已知对于 n 阶方阵 A , 存在自然数 k , 使 $A^k = O$. 试证明矩阵 $E - A$ 可逆, 并写出其逆矩阵的表达式, 其中 E 为 n 阶单位矩阵.

[提示] 本题主要考查矩阵的高次幂运算及逆矩阵的概念与求法. 只需找一个矩阵 $B = f(A)$ (其中 $f(x)$ 是一个多项式函数), 使得 $(E - A)B = E$ 即可. 由于方阵之间的运算规律与数的运算规律相似, 若 x 表示非零数, 则找 $f(x)$ 使得 $(1 - x)f(x) = 1 - x^k$ 是很容易的, 即 $f(x) = 1 + x + \cdots + x^{k-1}$. 把 $x = A$ 代入上述等式, 即可解此题.

[证] 由 $A^k = O$, 可知

$$(E - A)(E + A + \cdots + A^{k-1}) = E^k - A^k = E,$$

故矩阵 $E - A$ 可逆, 且

$$(E - A)^{-1} = E + A + \cdots + A^{k-1}.$$

[典型错误] 因 A 是一个抽象的矩阵, 多数考生无从下手. 所以考生不仅要注重计算能力的提高, 也要加强逻辑推理能力的培养.

例 2.2.37 设 A 为 n 阶非奇异矩阵, α 为 n 维列向量, b 为常数, 记分块矩阵

$$P = \begin{pmatrix} E & O \\ -\alpha^T A^* & |A| \end{pmatrix}, \quad Q = \begin{pmatrix} A & \alpha \\ \alpha^T & b \end{pmatrix},$$

其中 A^* 是矩阵 A 的伴随矩阵, E 为 n 阶单位矩阵.

(I) 计算并化简 PQ ;

(II) 证明: 矩阵 Q 可逆的充分必要条件是 $\alpha^T A^{-1} \alpha \neq b$.

【提示】 本题主要考查矩阵乘法及矩阵乘积行列式等有关性质，较综合地考查了矩阵乘法运算、矩阵可逆等重要知识点。由于符号运算量大，也考查了考生的抽象思维能力。分块矩阵 P 和 Q 符合矩阵乘法的条件，在进行乘法运算的过程中要注意哪些是矩阵，哪些是向量，哪些是数，左乘还是右乘。在化简时要利用到矩阵、伴随矩阵、行列式间的重要关系式 $AA^* = A^*A = |A|E$ 。矩阵 Q 可逆的充要条件是 $|Q| \neq 0$ ，为此要用到(I)的结果及矩阵乘积行列式的性质：

$$|PQ| = |P| \cdot |Q|.$$

【解】 (I) 因 $AA^* = A^*A = |A|E$ ，故

$$\begin{aligned} PQ &= \begin{pmatrix} E & O \\ -\alpha^T A^* & |A| \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & \alpha \\ \alpha^T & b \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} A & \alpha \\ -\alpha^T A^* A + |A| \alpha^T & -\alpha^T A^* \alpha + b|A| \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} A & \alpha \\ O & |A|(b - \alpha^T A^{-1} \alpha) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

(II) 由(I)可得

$$|PQ| = |A|^2 (b - \alpha^T A^{-1} \alpha),$$

而 $|PQ| = |P| \cdot |Q|$ ，且 $|P| = |A| \neq 0$ ，故

$$|Q| = |A| (b - \alpha^T A^{-1} \alpha),$$

由此可知， $|Q| \neq 0$ 的充分必要条件为 $\alpha^T A^{-1} \alpha \neq b$ ，即矩阵 Q 可逆的充分必要条件是 $\alpha^T A^{-1} \alpha \neq b$ 。

【典型错误】 不少考生未能把 $-\alpha^T A^* A + |A| \cdot \alpha^T$ 化简为零向量，而这一步骤对于计算 $|PQ|$ 又至关重要。

三、向量

• 考试内容与要求 •

考试内容

向量的概念 向量的线性组合与线性表示 向量组的线性相关与线性无关 向量组的极大线性无关组 等价向量组 向量组的秩 向量组的秩与矩阵的秩之间的关系 向量的内积 线性无关向量组的正交规范化方法

考试要求

1. 了解向量的概念，掌握向量的加法和数乘运算法则。
2. 理解向量的线性组合与线性表示、向量组线性相关、线性无关等概念，掌握向量组线性相关、线性无关的有关性质及判别法。
3. 理解向量组的极大线性无关组的概念，会求向量组的极大线性无关组及秩。
4. 理解向量组等价的概念，理解矩阵的秩与其行(列)向量组的秩之间的关系。
5. 了解内积的概念，掌握线性无关向量组正交规范化的施密特(Schmidt)方法。

• 考试内容解析 •

(一) n 维向量

1. n 维向量的定义

由 n 个数 a_1, a_2, \dots, a_n 组成的有序数组

$$\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T \text{ 或 } \alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)$$

称为 n 维向量，其中 a_i ($i=1, 2, \dots, n$) 称为向量的第 i 个分量。 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T$ 称为 n 维列向量， $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ 称为 n 维行向量。若一个向量的每一个分量均为实数，则称该向量为实向量。